

NOMBRE:

SEGUNDO y tercer CONTROL (23/10/2012)

1. (2.5) Obtener una base del subespacio intersección de los subespacios: $S = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$,
 $T = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$

SOLUCIÓN: Primero calculamos una base de S. Para ello colocamos el s.de g. dado en una matriz por filas y simplificamos

$$A = \begin{pmatrix} 1100 \\ 0110 \\ 0011 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{12}(-1)} \begin{pmatrix} 10-10 \\ 01 & 1 & 0 \\ 00 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{23}(-1)} \begin{pmatrix} 100 & 1 \\ 010 & -1 \\ 001 & 1 \end{pmatrix} = \text{Can}(A)$$

Con lo cual la base usual de S es $B_U(S) = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$. Sus ecuaciones implícitas son:

$$\det \begin{pmatrix} x & y & z & t \\ \text{Can}(A) \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow \begin{vmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ y & z & t \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ x & y & z \end{vmatrix} = t + y - z - x = 0$$

Ahora nos toca trabajar del mismo modo con T:

$$B = \begin{pmatrix} 1010 \\ 0211 \\ 1212 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{31}(-1)} \begin{pmatrix} 1010 \\ 0211 \\ 0202 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{32}(-1)} \begin{pmatrix} 10 & 1 & 0 \\ 02 & 1 & 1 \\ 00 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{13}(1)} \begin{pmatrix} 10 & 0 & 1 \\ 02 & 0 & 2 \\ 00 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_2(\frac{1}{2})} \begin{pmatrix} 100 & 1 \\ 010 & 1 \\ 001 & -1 \end{pmatrix} = \text{Can}(B)$$

Con lo cual la base usual de T es $B_U(T) = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$. Sus ecuaciones implícitas son:

$$\det \begin{pmatrix} x & y & z & t \\ \text{Can}(B) \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ y & z & t \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ x & y & z \end{vmatrix} = t - y + z - x = 0.$$

Con las ecuaciones de ambos formamos el sistema cuya solución es el subespacio intersección

$$\begin{cases} t + y - z - x = 0 \\ t - y + z - x = 0 \end{cases} \text{ cuya dimensión valdrá dos. Sus ecs. Paramétricas son: } \begin{cases} x = \alpha \\ y = \beta \\ z = \beta \\ t = \alpha \end{cases} \text{ y deducimos que}$$

$$B(S \cap T) = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

NOMBRE:

2. (2.5) Obtener una base del subespacio SUMA de los subespacios: $S = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$ y

$$T = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3: \begin{array}{l} 3x - y - z - t = 0 \\ 2x - y - z = 0 \\ z - t = 0 \end{array} \right\} \text{ ¿Son subespacios complementarios? ¿Por qué?}$$

SOLUCIÓN: Primero calculamos una base de S. Para ello colocamos el s.de g. dado en una matriz por filas y simplificamos

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & -2 \\ 2 & 3 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{21}(-2), E_{31}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & -2 \\ 0 & -1 & -1 & 4 \\ 0 & -1 & -1 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{32}(-1), E_{12}(2)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 6 \\ 0 & -1 & -1 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_2(-1)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 6 \\ 0 & 1 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \text{Can}(A)$$

Con lo cual la base usual de S es $B_U(S) = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 6 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ -4 \end{pmatrix} \right\}$.

Para trabajar con el otro subespacio simplificamos la matriz de coeficientes del sistema que lo define

$$C = \begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 & -1 \\ 2 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{21}(-\frac{2}{3})} \begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & -1/3 & -1/3 & 2/3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_2(-3)} \begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{E_{12}(1)} \begin{pmatrix} 3 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{23}(-1)} \begin{pmatrix} 3 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_1(1/3)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} = \text{Can}(C)$$

Por lo que sus ecuaciones paramétricas son $\begin{cases} x = \alpha \\ y = \alpha \\ z = \alpha \\ t = \alpha \end{cases}$ y $B(T) = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$. Un s. de g. del subespacio suma se

obtiene al unir ambas bases. Veámos si nos sobra algún vector de este s. de g.

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 6 \\ 0 & 1 & 1 & -4 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{31}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 6 \\ 0 & 1 & 1 & -4 \\ 0 & 1 & 2 & -5 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{32}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 6 \\ 0 & 1 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Deducimos que el rango de la matriz que agrupa a las bases de ambos vale tres. Por tanto

$$B(S + T) = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 6 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ -4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$$

NOMBRE:

3. La matriz de cambio de base de $B = \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -6 \end{pmatrix} \right\}$ a $B^* = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

a) No se puede construir pues B^* no es base

b) Es la matriz $C(B, B^*) = \begin{pmatrix} -4 & -20 & 5 \\ 3 & 2 & -3 \\ 1 & -3 & -2 \end{pmatrix}$

c) Es la matriz $C(B, B^*) = \begin{pmatrix} -4 & -2 & 5 \\ 3 & 2 & -3 \\ -1 & -3 & 2 \end{pmatrix}$

d) Ninguna de las respuestas dadas es verdadera

SOLUCIÓN: D

4. El complemento ortogonal del subespacio $S = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 7 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$

a) Tiene, obligatoriamente, dimensión igual a uno

b) Sus ecuaciones son : $\begin{cases} x + z - 10t = 0 \\ y + t = 0 \end{cases}$

c) Su base es $B\{S^\perp\} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ -10 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}$

d) Ninguna de las respuestas dadas es verdadera

SOLUCIÓN: D

(Sus ecuaciones son : $S^\perp \equiv \begin{cases} x + z - 10t = 0 \\ y + 3t = 0 \end{cases}$, la dimensión de ambos vale dos y la base del aptdo. C) es la usual de S)

5. Dado el subespacio $S = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$, obtener por GS una base **ORTONORMAL**:

GS1: Tomamos $\vec{o}_1 = \vec{s}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ GS2: $\vec{o}_2 = \vec{s}_2 + \alpha \vec{o}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ 1 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$

Entonces $B\{S\}^{ortg} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ 0 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} \right\}$ y $B\{S\}^{ortn} = \left\{ \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{6}}{6} \\ \frac{\sqrt{6}}{3} \\ \frac{\sqrt{6}}{6} \end{pmatrix} \right\}$

NOMBRE:

SEGUNDO y tercer CONTROL (23/10/2012)

1. (2.5) Obtener una base del subespacio intersección de los subespacios:

$$S = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}, T = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

SOLUCIÓN:

2. (2.5) Obtener una base del subespacio SUMA de los subespacios: $S = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$ y

$$T = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4 : \begin{array}{l} 3x - y - z - t = 0 \\ 2x - y - z = 0 \\ z - t = 0 \end{array} \right\} \text{ ¿Son subespacios complementarios? ¿Por qué? }$$

SOLUCIÓN:

NOMBRE:

6. La matriz de cambio de base de $B = \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -6 \end{pmatrix} \right\}$ a $B^* = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

a) No se puede construir pues B^* no es base

b) Es la matriz $C(B, B^*) = \begin{pmatrix} -4 & -20 & 5 \\ 3 & 2 & -3 \\ 1 & -3 & -2 \end{pmatrix}$

c) Es la matriz $C(B, B^*) = \begin{pmatrix} -4 & -2 & 5 \\ 3 & 2 & -3 \\ -1 & -3 & 2 \end{pmatrix}$

d) Ninguna de las respuestas dadas es verdadera

SOLUCIÓN:

7. El complemento ortogonal del subespacio $S = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 7 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$

a) Tiene, obligatoriamente, dimensión igual a uno

b) Sus ecuaciones son : $\begin{cases} x + z - 10t = 0 \\ y + t = 0 \end{cases}$

c) Su base es $B\{S^\perp\} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ -10 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}$

d) Ninguna de las respuestas dadas es verdadera

SOLUCIÓN:

8. Dado el subespacio $S = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$, obtener por GS una base **ORTONORMAL**:

NOMBRE:

3. --La matriz de cambio de base de $B = \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -6 \end{pmatrix} \right\}$ a $B^* = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

a) No se puede construir pues B no es base

b) Es la matriz $C(B, B^*) = \begin{pmatrix} -4 & -20 & 5 \\ 3 & 2 & -3 \\ 1 & -3 & -2 \end{pmatrix}$

c) Es la matriz $C(B, B^*) = \begin{pmatrix} -4 & -2 & 5 \\ 3 & 2 & -3 \\ -1 & -3 & -2 \end{pmatrix}$

d) Ninguna de las respuestas dadas es verdadera

SOLUCIÓN:

4. El complemento ortogonal del subespacio $S = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 7 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$

a) Tiene, obligatoriamente, dimensión igual a uno

b) Sus ecuaciones son : $\begin{cases} x + z - t = 0 \\ y + t = 0 \end{cases}$

c) Su base es $B \{S^\perp\} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ -10 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}$

d) Ninguna de las respuestas dadas es verdadera

SOLUCIÓN:

5. Dado el subespacio $S = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$, obtener por GS una base **ORTONORMAL**:

NOMBRE:

6. --La matriz de cambio de base de $B = \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -6 \end{pmatrix} \right\}$ a $B^* = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

e) No se puede construir pues B no es base

f) Es la matriz $C(B, B^*) = \begin{pmatrix} -4 & -20 & 5 \\ 3 & 2 & -3 \\ 1 & -3 & -2 \end{pmatrix}$

g) Es la matriz $C(B, B^*) = \begin{pmatrix} -4 & -2 & 5 \\ 3 & 2 & -3 \\ -1 & -3 & -2 \end{pmatrix}$

h) Ninguna de las respuestas dadas es verdadera

SOLUCIÓN: c

7. El complemento ortogonal del subespacio $S = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 7 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$

e) Tiene, obligatoriamente, dimensión igual a uno

f) Sus ecuaciones son : $\begin{cases} x + z - t = 0 \\ y + t = 0 \end{cases}$

g) Su base es $B \{S^\perp\} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ -10 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}$

h) Ninguna de las respuestas dadas es verdadera

SOLUCIÓN: d

8. Dado el subespacio $S = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$, obtener por GS una base **ORTONORMAL**: